

Сведения об официальном оппоненте
по диссертационной работе Кучмина Андрея Юрьевича
«Идентификация и синтез систем управления динамическими объектами с ограничениями»,
представленной на соискание учёной степени доктора технических наук
по специальности 05.11.16 – «Информационно-измерительные
и управляющие системы (в машиностроении)»

ФИО	Карпенко Анатолий Павлович
Гражданство	Россия
Шифр и наименование научной специальности, по которой защищена диссертация	05.13.18 «Математическое моделирование, численные методы и комплексы программ»
Учёная степень и отрасль науки	Доктор физико-математических наук
Учёное звание	Профессор
Индекс Хирша (Scopus/РИНЦ)	17/8
Основное место работы	
Полное название организации	Место работы: Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)».
Адрес организации с индексом, телефон, эл. почта, сайт	Кафедра РК6, МГТУ им. Н. Э. Баумана, 105005, г. Москва, 2-я Бауманская ул., д. 5, стр.1 тел.: +7 495 263 69 71 эл. почта: apkarpenko@mail.ru
Наименование подразделения	Факультет Робототехники и комплексной автоматизации, кафедра САПР
Должность	Зав. кафедрой
Являюсь экспертом ВАК Минобрнауки РФ	Нет
Места работы по совместительству (указать все)	
Полное название организации, адрес, подразделение, должность	
Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях (список ВАК РФ и Scopus) за последние 5 лет (не более 15 публикаций, но не менее 3 за три последних года)	
1. Kaganov, Y.T., Karpenko, A.P. Multiagent approach to control a multisection trunk-type manipulator. Studies in Systems, Decision and Control, 2017, 95, pp. 203–211. 2. Sakharov, M.K., Karpenko, A.P. Adaptive load balancing in the modified mind evolutionary computation algorithm Supercomputing Frontiers and Innovations, 2018, 5(4), pp. 5–14. 3. Karpenko, A.P., Leshchev, I.A. Nature-Inspired Algorithms for Global Optimization in Group Robotics Problems Studies in Systems, Decision and Control, 2019, 174, pp. 91–106. 4. Karpenko, A.P., Sakharov, M.K. New adaptive multi-memetic global optimization algorithm. Herald of the Bauman Moscow State Technical University, Series Natural Sciences, 2019, (83), pp. 17–31. 5. Koledina, K.F., Koledin, S.N., Karpenko, A.P., Gubaydullin, I.M., Vovdenko, M.K Multi-objective optimization of chemical reaction conditions based on a kinetic model. Journal of Mathematical Chemistry, 2019, 57(2), pp. 484–493. 6. Karpenko, A.P., Leshchev, I.A. System Analysis and Management in Group Robotics Based on Advanced Cat Swarm Algorithm. Lower Level Hierarchy Studies in Systems, Decision and Control, 2020, 261, pp. 57–71. 7. Karpenko, A., Agasiev, T., Sakharov, M. Intellectualization Methods of Population Algorithms of Global Optimization Studies in Systems, Decision and Control, 2020, 259, pp. 137–151.	

8. Кан Л., Карпенко А.П. Модифицированный алгоритм оптимизации роом частиц, ориентированный на один класс задач групповой робототехники Авиакосмическое приборостроение. 2019. № 2. С. 34-43.
9. Карпенко А.П. Эволюционные операторы популяционных алгоритмов глобальной оптимизации. Опыт систематизации Математика и математическое моделирование. 2018. № 1. С. 59-89.
10. Sakharov M., Karpenko A. Multi-memetic mind evolutionary computation algorithm based on the landscape analysis. Lecture Notes in Computer Science. 2018. Т. 11324 LNCS. pp. 238-249.
11. Sakharov, M., Karpenko, A. Comparative Study of a New Problem Decomposition Method for Solving Global Optimization Problems on Loosely Coupled Systems. Lecture Notes in Networks and Systems, 2022, 330 LNNS, pp. 246–254.
12. Агасиев Т.А., Карпенко А.П. Современные техники глобальной оптимизации. Обзор. Информационные технологии. 2018. Т. 24. № 6. С. 370-386.
13. Дубровкин Д.С., Карпенко А.П., Пивоварова Н.В. Исследование эффективности алгоритма глобальной оптимизации, вдохновленного некоторыми аспектами поведения тараканов. Моделирование, оптимизация и информационные технологии. 2021. Т. 9. № 2 (33). С. 20-21.
14. Кан Л., Карпенко А.П. Эффективность модифицированного алгоритма роя частиц в задаче групповой робототехники с препятствиями. Авиакосмическое приборостроение. 2019. № 7. С. 44-55

Даю согласие на включение моих персональных данных, приведённых в таблице, в материалы защиты диссертационной работы Кучмина А.Ю., а также их размещение на сайте ИПМаш РАН и дальнейшую обработку.

Официальный оппонент

А.П. Карпенко

« 07 » декабря 2021 г.

Подпись А.П. Карпенко удостоверяю:

