

Председателю диссертационного
совета ИПМаш 2.3.1 ИПМаш РАН,
д.т.н. профессору Фрадкову
Александру Львовичу

199178, Санкт-Петербург, В.О.,
Большой пр., 61

ЗАЯВЛЕНИЕ

Настоящим подтверждаю свое согласие выступить в качестве официального оппонента по диссертации Бабича Николая Александровича на тему «Управление транспортным средством на основе нейроинтерфейса с применением машинного обучения» по специальности «2.3.1 – Системный анализ, управление и обработка информации, статистика», представленной на соискание учёной степени кандидата технических наук.

О себе сообщаю:

ФИО: Станкевич Лев Александрович

Шифр и наименование специальности, по которой защищена диссертация: шифр отсутствует, автоматическое управление

Уч. степень, уч. звание: кандидат технических наук МТН №050459 от 20.02.1970, доцент ДЦ № 004220 от 15.03.1988:

Место работы, подразделение и должность: (полное наименование организации с организационно-правовой формой) Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого, Институт механики, машиностроения и транспорта, Высшая школа автоматизации и робототехники

Индекс, почтовый адрес места работы: 195251, С—Петербург, Политехническая ул., 29

Рабочий e-mail, рабочий телефон: Stankevich_la@spbstu.ru; 552-66-23

Прилагаю свое согласие на обработку, хранение и использование предоставленных в настоящем заявлении моих персональных данных в целях, связанных с обеспечением процедуры предстоящей защиты и последующей отчетности о деятельности диссертационного совета.

**Список основных публикаций по специальности и / или проблематике
оппонируемой (представленной к защите) диссертации в рецензируемых
научных изданиях за последние 5 лет:**

1. Гунделах Ф.В., Станкевич Л.А., Сонькин К.М., Нагорнова Ж.В., Шемякина Н.В. Применение интерфейсов "мозг-компьютер" в ассистивных технологиях // Труды СПИИРАН. 2020. Том 19. №2. С. 277-301
2. Смоляков И.Ю., Станкевич Л.А. Гибридная реализация нейроморфной системы управления роботами. Робототехника и техническая кибернетика. 2021. Т. 9. № 4. С. 289-298.
3. Stankevich L.A., Kolesov S.A. Classifier of motor EEG images for real time BCI. Optical Memory and Neural Networks. 2024. Vol. 33. №S3. С. S497-S503.

4. Станкевич Л.А., Журавская А. Управление мобильными роботами с применением нейроморфных классификаторов состояний окружения. Робототехника и техническая кибернетика. 2024. Т. 12. № 3. С. 212-221.
5. Гунделах Ф.В., Станкевич Л.А. Классификация пространственно-временных паттернов на основе нейроморфных сетей. Информатика и автоматизация. 2024. Т. 23. № 3. С. 886-908.

Станкевич Л.А.

ПОДПИСЬ



Дата: 28.10.2025

ПЕЧАТЬ

