



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ НАУЧНЫЙ ЦЕНТР РФ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ
АВТОНОМНОЕ НАУЧНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ
«ЦЕНТРАЛЬНЫЙ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ
И ОПЫТНО-КОНСТРУКТОРСКИЙ ИНСТИТУТ
РОБОТОТЕХНИКИ И ТЕХНИЧЕСКОЙ КИБЕРНЕТИКИ»

ЦНИИ РТК

Тихорецкий пр., 21, Санкт-Петербург, Россия, 194064
Телефон: (812) 552-7405, (812) 552-0110 Факс: (812) 556-3692
E-mail: rtc@rtc.ru http://www.rtc.ru
ОКПО 02070097 ОГРН 1027802484852
ИНН 7804023410 КПП 780401001

ФГБУ «ИНСТИТУТ ПРОБЛЕМ
МАШИНОВЕДЕНИЯ РАН»

Председателю
Диссертационного совета
Д.002.075.02
д.ф.-м.н. профессору
А.К. Беляеву

31.08.2021 № 2-1997
На № 125.10/94 от 24.04.2021

Большой В.О. пр-кт, дом 61,
Санкт-Петербург, 199178

Об оппонировании
в качестве ведущей организации

Глубокоуважаемый Александр Константинович!

Настоящим письмом подтверждаю, что Федеральное государственное автономное научное учреждение «Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики» (ЦНИИ РТК) согласно выступить в качестве ведущей организации и дать отзыв по диссертационной работе Слободзяна Никиты Сергеевича на тему «Прецизионное управление линейным приводом механизма с параллельной структурой космического применения», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.11.16 - Информационно-измерительные и управляющие системы (в машиностроении).

Не возражаем против включения персональных данных сотрудников ЦНИИ РТК в материалы защиты диссертационной работы Слободзяна Н.С., а также их размещение на сайте ИПМаш РАН и дальнейшую обработку.

Приложение: Сведения о ведущей организации на 2 л. в 1 экз.

С уважением,

Заместитель директора
по научной работе, к.т.н.



А.В. Попов

И.Ю. Даляев
Тел.: (812) 552-60-93

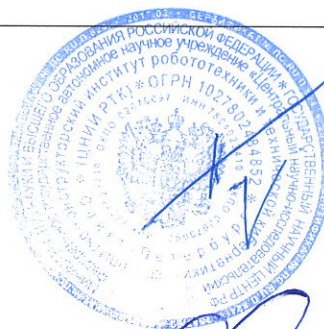
Сведения о ведущей организации
по диссертации Слободзяна Никиты Сергеевича
«Прецизионное управление линейным приводом механизма
с параллельной структурой космического применения»
на соискание учёной степени кандидата технических наук по специальности
05.11.16 - Информационно-измерительные и управляющие системы (в машиностроении)

Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное автономное научное учреждение «Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский институт робототехники и технической кибернетики»
Сокращенное наименование организации в соответствии с уставом	ЦНИИ РТК
Руководитель организации	Директор-главный конструктор, д.т.н. Лопота Александр Витальевич
Адрес организации	194064, г. Санкт-Петербург, Калининский р-н, Тихорецкий пр-кт, д. 21
Телефон	+7 (812) 552-01-10
Факс	+7 (812) 556-3692
E-mail	rtc@rtc.ru
Web-сайт	https://rtc.ru
Полное наименование структурного подразделения, составляющего отзыв	2 Научно-техническое отделение робототехники и роботостроения
Руководитель структурного подразделения, составляющего отзыв	Заместитель главного конструктора по робототехнике и роботостроению Даляев И.Ю.
Список основных публикаций работников ведущей организации по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях (список ВАК РФ и Scopus) за последние 5 лет (не более 15 публикаций): 1. Shardyko I., Dalyaev I., Nanyageev I., Shmakov O. INVERSE KINEMATICS SOLUTION FOR ROBOTS WITH SIMPLIFIED TREE STRUCTURE AND 5-DOF ROBOT ARMS LACKING WRIST YAW JOINT // Smart Innovation, Systems and Technologies. 2020. Т. 154. С. 113-124. 2. Корсаков А.М., Астапова Л.А., Смирнова Е.Ю. ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННАЯ РЕКОНСТРУКЦИЯ РАБОЧЕЙ ЗОНЫ МАНИПУЛЯТОРА ПО ОБЛАКУ ТОЧЕК // Робототехника и техническая кибернетика. 2020. Т. 8. № 3. С. 198-205. 3. Nanyageev I., Shardyko I., Dalyaev I. MOTION SPECIFICATION ALGORITHMS FOR BOTH PLATFORM AND ARMS OF A MOBILE ROBOT FOR PLANETARY RESEARCH // В сборнике: IOP Conference Series: Materials Science and Engineering. International Conference of Young Scientists and Students "Topical Problems of Mechanical Engineering", ToPME 2019. 2020. С. 012090. 4. Родин И.А., Васильев И.А. ИССЛЕДОВАНИЕ СОБСТВЕННЫХ ЧАСТОТ УПРУГИХ КОЛЕБАНИЙ МАНИПУЛЯТОРОВ ПРИ ИЗМЕНЕНИИ ИХ КОНФИГУРАЦИИ // Робототехника и техническая кибернетика. 2019. Т. 7. № 1. С. 29-33. 5. Леонтьев В.А. КВАДРАТУРНЫЕ ДИСКРЕТНЫЕ МОДЕЛИ ПРОТЯЖЕННЫХ ЗВЕНЬЕВ МАНИПУЛЯТОРОВ. ЧАСТЬ I. РАЗРАБОТКА МОДЕЛЕЙ С СОСРЕДОТОЧЕННЫМИ ПАРАМЕТРАМИ // Робототехника и техническая	

- кибернетика. 2019. Т. 7. № 1. С. 34-45.
6. Спасский Б.А. КОСМИЧЕСКАЯ РОБОТОТЕХНИКА. ЧАСТЬ I // Робототехника и техническая кибернетика. 2018. № 4 (21). С. 5-13.
 7. Спасский Б.А. КОСМИЧЕСКАЯ РОБОТОТЕХНИКА. ЧАСТЬ II // Робототехника и техническая кибернетика. 2019. Т. 7. № 1. С. 5-13.
 8. Кузнецова Е.М., Даляев И.Ю., Смирнов Е.А., Титов В.В., Трутс А.А. МАНИПУЛЯТОР ПАРАЛЛЕЛЬНОЙ СТРУКТУРЫ, ОЧУВСТВЛЕННЫЙ ПО УСИЛИЮ // Робототехника и техническая кибернетика. 2018. № 4 (21). С. 68-76.
 9. Kuznetsova E., Titov V., Smirnov E., Dallyaev I., Truts A. DESIGN AND SIMULATION ANALYSIS OF HAPTIC DEVICE WITH PARALLEL KINEMATICS // В сборнике: Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium. 2018. С. 0636-0644.
 10. Shardyko I., Titov V. IMPLEMENTATION OF IMPEDANCE TRAJECTORY CONTROL ON A 6-DOF MANIPULATOR // В сборнике: MATEC Web of Conferences. 13. Сер. "13th International Scientific-Technical Conference on Electromechanics and Robotics "Zavalishin's Readings" - 2018" 2018. С. 3007.
 11. Шардыко И.В., Юсупов А.Н. РЕАЛИЗАЦИЯ АЛГОРИТМОВ ЖЁСТКОГО И ПОДАТЛИВОГО ТРАЕКТОРНОГО УПРАВЛЕНИЯ ШАРНИРОМ МАНИПУЛЯЦИОННОЙ СИСТЕМЫ // Робототехника и техническая кибернетика. 2018. № 4 (21). С. 60-67.
 12. Shardyko I., Dallyaev I., Titov V. A FORCE-CONTROLLED ROBOTIC SYSTEM FOR A SERVICING SPACECRAFT: CONCEPT DESIGN AND DEVELOPMENT TESTING // В сборнике: Advances in the Astronautical Sciences. 2017. С. 1077-1085.
 13. Kuznetsov V.A., Zykov N.V., Ivanov M.M. TECHNIQUE OF EVOLUTIONARY OPTIMIZATION PERMANENT-MAGNET SYNCHRONOUS MOTORS // В сборнике: Procedia Computer Science. 2017. С. 198-204.
 14. Герман-Галкин С.Г., Кузнецов В.А. ОПТИМИЗАЦИЯ ЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ ХАРАКТЕРИСТИК В ЭЛЕКТРОПРИВОДЕ С ВЕНТИЛЬНЫМ ДВИГАТЕЛЕМ // Вестник Уральского государственного университета путей сообщения. 2017. № 4 (36). С. 77-84.

Заместитель директора
по научной работе
ЦНИИ РТК, к.т.н.

Ученый секретарь
ЦНИИ РТК, к.т.н.



А.В. Попов

Б.А. Спасский

« 30 » 08 2021 г.